

SISTEMAS DE UNIDADES

OBSERVABLES (A) Y (B) SON COMPARABLES SI $\frac{(A)}{(B)} = n$ (NUMERO)

(A_i) ($i=1,2,\dots$) COMPARABLES \equiv CANTIDADES DE UNA MISMA MAGNITUD FISICA

PARA CADA MAGNITUD SE ADOPTA $(A_0) \equiv U_A$ (UNIDAD)

$$\frac{(A_i)}{U_A} = A_i : \text{MEDIDA DE } (A_i) \text{ CON UNIDAD } U_A$$

PROPORCIONALIDAD ENTRE MAGNITUDES



FACTOR K DE PROPORCIONALIDAD

ECUACION ENTRE MEDIDAS

$$K = K(\text{UNIDADES})$$

DIMENSION DE A : $[A] =$

EXPONENTES DE LAS MAGNITUDES QUE CONFORMAN
EL SISTEMA DE UNIDADES

SIGNO = \Rightarrow DIMENSIONES A AMBOS LADOS IGUALES

(HERRAMIENTA DE CONTROL)

SISTEMAS DE UNIDADES ELECTROMAGNETICAS

PARTIR DE MAXWELL

$$\left\{ \begin{array}{l} \cdot \vec{\nabla} \cdot \vec{D} = 4\pi k \rho \\ \cdot \vec{\nabla} \wedge \vec{H} = 4\pi k' \left(\vec{J} + \frac{1}{4\pi k} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) \\ \cdot \vec{\nabla} \wedge \vec{E} = -k'' \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \end{array} \right.$$

+ RELACIONES CONSTITUTIVAS

$$\cdot \left\{ \begin{array}{l} \vec{D} = \epsilon_0 \epsilon_r \vec{E} \\ \vec{B} = \mu_0 \mu_r \vec{H} \end{array} \right.$$

UNIDADES DE LA MECANICA: l, t

NECESARIO: FIJAR UNIDADES PARA q, E, D, H, B, k, k', k''

CONSTITUTIVAS



$$\cdot \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{4\pi k}{\epsilon_0} \rho$$

$$\cdot \vec{\nabla} \wedge \vec{B} = 4\pi k \mu_0 \left(\vec{J} + \frac{\epsilon_0}{4\pi k} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right)$$

$$\cdot \vec{\nabla} \wedge \vec{E} = -k'' \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

ϵ_r y μ_r : DIMENSIONALES.



3 ECUACIONES y 6 INCOGNITAS

$(\rho, \vec{E}, \vec{B}, k, k', k'')$

$(\epsilon_0 k, \mu_0 k')$



SE PODRÍAN FIJAR 3 UNIDADES ARBITRARIAS!

(3 NÚMEROS + 3 DIMENSIONES)

PERO NO TODAS INDEPENDIENTES

$$[E] = \left[\frac{k}{\epsilon_0} \right] \frac{[q]}{[l]^2}$$

$$[B] = [k' \mu_0] \frac{[q]}{[l][t]}$$

⇒ EN LA TERCERA

$$\bullet \frac{\left[\frac{k}{\epsilon_0} \right]}{[k' \mu_0] [k'']} = \frac{[l]^2}{[t]^2} \quad (\text{VELOCIDAD AL CUADRADO})$$

EXPERIMENTOS USANDO MAXWELL ⇒

$$\bullet \frac{\left(\frac{k}{\epsilon_0} \right)}{(k' \mu_0) (k'')} = c^2$$

⇒ 2 CONSTANTES ARBITRARIAS A FIJAR
Y TAMBIEN INDEPENDIENTEMENTE ϵ_0 Y μ_0

• SISTEMAS cgs (MECANICOS)

	cgs ee	cgs em	cgs Gauss
ϵ_0	1	1	1
μ_0	1	1	1
k	1	$c^2; [L]^2 [t]^{-2}$	1
k'	$\frac{1}{c^2}; [L]^{-2} [t]^2$	1	$\frac{1}{c}; [L]^{-1} [t]$

• SISTEMA MKS (MKSA)

4 π : RACIONALIZADO

CARGA EN COULOMB
CON DIMENSION PROPIA

$$\epsilon_0 = \frac{10^7}{4\pi c^2} \frac{\text{Coulomb}^2 \text{seg}^2}{\text{kg m}^3}; [M]^{-1} [L]^{-3} [t]^2 [Q]^2$$

$$\mu_0 = 4\pi 10^{-7} \frac{\text{kg m}}{\text{Coulomb}^2}; [M] [L] [Q]^{-2}$$

$$k = \frac{1}{4\pi}$$

$$k' = \frac{1}{4\pi}$$

* GAUSS RACIONALIZADO \Rightarrow SISTEMA cgs HEAVISIDE-LORENTZ